

- 内生的な観測変数 v_i には、1つ1つ誤差変数 e_i がささる。
- 内生的な構成概念 f_i には、1つ1つ誤差変数 d_i がささる。
- 内生変数の分散は、外生変数の分散と係数の関数で表現 (構造化) されるから、内生的な変数の分散は設定しない。
- 内生変数間、および内生変数と外生変数間の共分散は、外生変数の分散と係数の関数で表現 (構造化) されるから、設定しない。
- モデルを構成するスカララーの方程式は、内生変数の数だけあり、内生変数とスカララーの方程式は1対1対応している。
- スカララーの方程式の右辺の項の数は、当該の内生変数にささった単方向の矢印の数と一致する。
- 推定される母数は3種類あり、それは分散と共分散と係数である。
- 係数の添字は、第1の添字 i がささる変数の番号、第2の添字 j がさす変数の番号である。
- モデル中の推定すべき母数の総数 (これを「自由パラメータ数」という) は、観測変数の分散と共分散の和である $n_x(n_x + 1)/2$ を超えてはならない。
- f_i の各々に関して、そこから出ている単方向の矢印を任意に1つ選んで、その変数への係数の値を固定する。どれを選んでも、標準化した解は一意に定まるので任意に選んでよい。もし f_i が外生変数であるならば、そうする代わりに f_i の分散を固定することもできる。固定する値には1が用いられることが多い。

6.5 標準化解

係数の解釈を容易にするために、第4章で論じた測定方程式、第5章で論じた観測変数の構造方程式と同様に、全ての確率変数の分散が1であるようなSEM/LVを構成する。まず標準化されたSEM/LVを

$$t^* = A^* t^* + B u^* \quad (6.17)$$

6.5. 標準化解

と表現する。残差変数の分散は母数であるから

$$u^* = \begin{bmatrix} d^* \\ e^* \end{bmatrix} \quad (6.18)$$

の分散は容易に1に固定できる。構造変数ベクトルは

$$t^* = \begin{bmatrix} f^* \\ z \end{bmatrix} \quad (6.19)$$

である。観測変数 z は分散が1であるから、第5章で論じた観測変数の構造方程式は容易に標準化解が求まった。また第4章で登場した外生変数である構成概念 f_i も分散を1に固定することができたので、測定方程式も容易に標準化解を求めることができた。しかし、内生変数である構成概念の分散は、外生変数の分散と係数の関数で構造化されるから、容易には1に固定できない。そこで、標準化されていない解を求めてから、あらためて標準化解を求める。

まず、標準化前のSEM/LVは $Gz = Vx + \{f, v\}$

$$t = At + u$$

であり、

$$t = Tu$$

であったから、構造変数ベクトルの共分散行列は

$$\Sigma_t = T \Sigma_u T'$$

と表現される。あらゆる確率ベクトルは、たとえば $z = (\text{diag}(\Sigma))^{-1/2} v$ のように、当該確率ベクトルの標準偏差の逆数を対角要素にもつ対角行列を左からかけて標準化できるから

$$t = (\text{diag}(\Sigma_t))^{1/2} t^*, \quad u = (\text{diag}(\Sigma_u))^{1/2} u^*$$

が成り立つ。この関係を標準化前のSEM/LVの t と u に代入し、

$$(\text{diag}(\Sigma_t))^{1/2} t^* = A(\text{diag}(\Sigma_t))^{1/2} t^* + (\text{diag}(\Sigma_u))^{1/2} u^* \quad (6.20)$$

を得る。この式は左から $(\text{diag}(\Sigma_t))^{-1/2}$ をかけて

$$t^* = (\text{diag}(\Sigma_t))^{-1/2} A(\text{diag}(\Sigma_t))^{1/2} t^* + (\text{diag}(\Sigma_t))^{-1/2} (\text{diag}(\Sigma_u))^{1/2} u^*$$

$$(\text{diag } V)^{-1/2} \left[\begin{matrix} \xi_u \\ \dots \\ \xi_n \end{matrix} \right]$$

と変形できる。ここで

$$A^* = (\text{diag}(\Sigma_t))^{-1/2} A (\text{diag}(\Sigma_t))^{1/2} \tag{6.21}$$

$$B = (\text{diag}(\Sigma_t))^{-1/2} (\text{diag}(\Sigma_u))^{1/2} \tag{6.22}$$

と置き換えれば、標準化されたSEM/LVの基本式

$$t^* = A^* t^* + B u^*$$

を得る。このとき観測変数の相関構造は

$$\Sigma_r = GT^* B \Sigma_u B^* T^* G'$$

である。

$$T^* = (I - A^*)^{-1} \Sigma_u (\text{diag} \Sigma_u)^{-1/2}$$

6.6 分析数値例

本節では、これまで登場した分析モデルの実際の解を計算する。最初に、図6.2の2次因子分析モデルを分析する。モデルが識別されるように、幾つかの母数を固定する。まず f_1 は外生変数だから $\sigma_{f_1}^2, \alpha_{a21}, \alpha_{a31}, \alpha_{a41}$ のうちどれか1つを固定する。 f_2 は内生変数だから $\alpha_{b12}, \alpha_{b22}$ のどちらか1つを固定する。

TEST 1	1.000					
TEST 2	0.703	1.000				
TEST 3	0.432	0.469	1.000			
TEST 4	0.424	0.461	0.738	1.000		
TEST 5	0.330	0.303	0.471	0.427	1.000	
TEST 6	0.348	0.388	0.433	0.490	0.717	1.000

収入	1.000					
学歴	0.434	1.000				
職業威信	0.508	0.459	1.000			
人脈	0.359	0.142	0.248	1.000		
知名度	0.220	0.234	0.215	0.816	1.000	
社会参加	0.259	0.299	0.220	0.868	0.779	1.000

6.6. 分析数値例

6つのテストの相関行列を分析すると、標準化された解

$$v_1 = 0.809f_2 + 0.588e_1, \quad v_6 = 0.874f_4 + 0.485e_6,$$

$$v_2 = 0.869f_2 + 0.495e_2, \quad f_2 = 0.694f_1 + 0.720d_2,$$

$$v_3 = 0.855f_3 + 0.519e_3, \quad f_3 = 0.894f_1 + 0.448d_3,$$

$$v_4 = 0.863f_3 + 0.505e_4, \quad f_4 = 0.698f_1 + 0.716d_4$$

$$v_5 = 0.820f_4 + 0.572e_5,$$

を得る。標準化解は図6.6のように、パス図に解を書き込むことによって意味を理解し易くなる。ここでは誤差の係数 β_j も書き込まれているが、誤差の係数は省略されることもある。モデルを識別させるために固定する母数は、どれを固定しても標準化解は一致する。

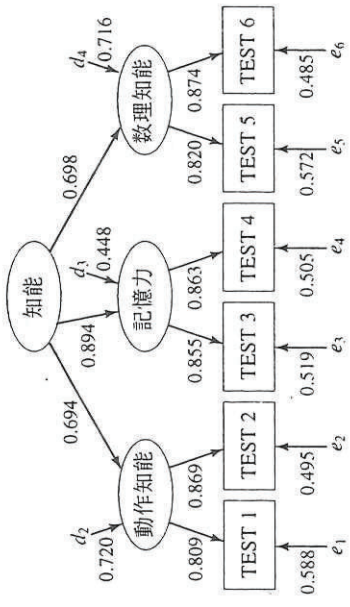


図 6.6: 2 次因子分析

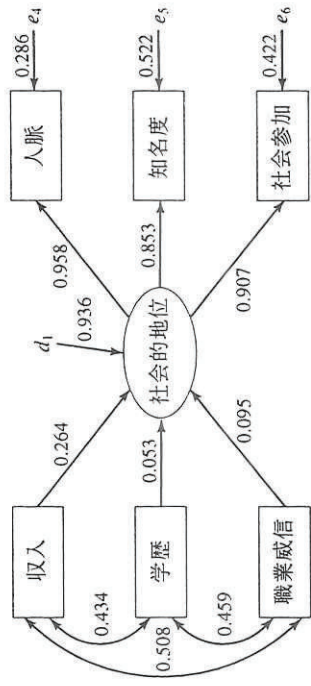


図 6.7: MIMICモデルB